

ENCODER INCREMENTALE SME9, ACCURATO E VERSATILE PER APPLICAZIONI LINEARI E ROTATIVE

- Accuratezza superiore a 10 μm
- Velocità di spostamento fino a 100 m al secondo
- Grado di protezione IP67
- Uscite Push-Pull TTL e Line Driver RS-422
- Risoluzione fino a 20 nm

L'encoder incrementale ad alta velocità SME9 di Lika Electronic offre la massima versatilità e può essere installato in applicazioni lineari, applicazioni rotative con montaggio radiale e applicazioni rotative con montaggio assiale.

E' perfetto per le **esigenze di controllo del movimento in motori lineari** e stampanti e in una varietà di applicazioni di motion control come per esempio i sistemi robotici, gli impianti di movimentazione, le apparecchiature medicali e le automazioni in genere.

E' **compatto e robusto** con custodia in plastica o zinco pressofuso e il suo grado di protezione IP67 ne permette l'installazione anche in ambienti industriali severi. Il funzionamento magnetico e senza contatto lo rende immune a polvere, umidità, olio, contaminanti e vibrazioni.

E' affidabile anche a velocità elevate fino a 100 m/s ed è in grado di raggiungere una precisione superiore a 10 μm .

Può essere abbinato a bande lineari o ad anelli che offrono una classe di precisione di 20 μm (su richiesta sono disponibili con classi 10 e 3 μm).

Le bande possono essere personalizzate in base alla lunghezza desiderata e per soddisfare esigenze specifiche.

Accanto alla traccia incrementale è possibile codificare una traccia di Reference per la funzione di homing (in alternativa, l'encoder può restituire un segnale di reference della dimensione desiderata per ciascun polo).

Sono disponibili passi dei poli di diverse dimensioni, sia in millimetri che in pollici (risoluzione dpi per un'applicazione più semplice nelle macchine da stampa): 0,5, 1, 2, 2,54 (0,1 pollici) e 5 mm. SME9 restituisce segnali incrementali in quadratura ABO /ABO tramite uscite Push-Pull TTL e Line Driver RS-422 con una risoluzione fino a 20 nm. Monta anche un **LED per l'informazione diagnostica** (errore di posizione, di frequenza, di velocità). L'alimentazione è +5Vdc.

